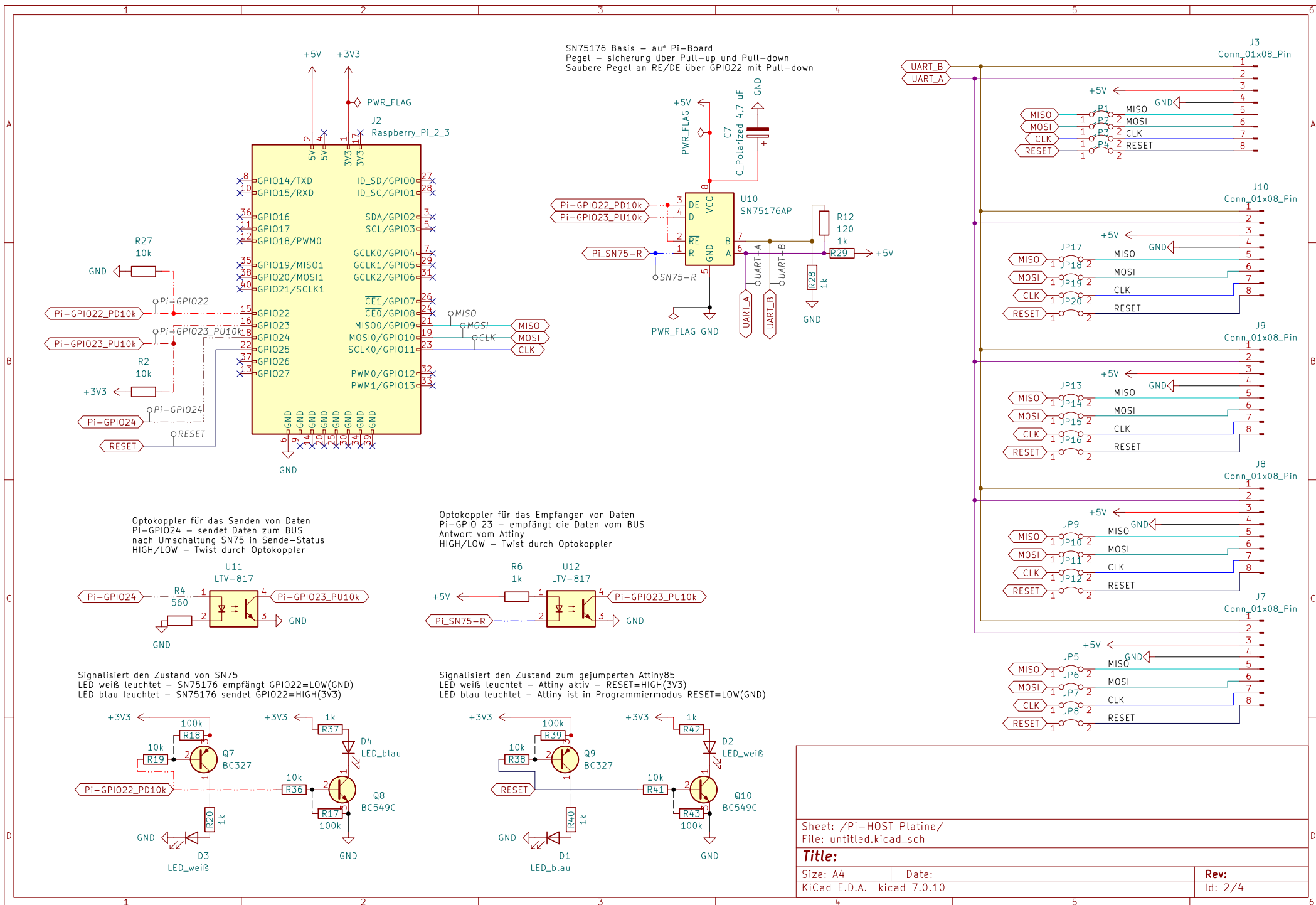
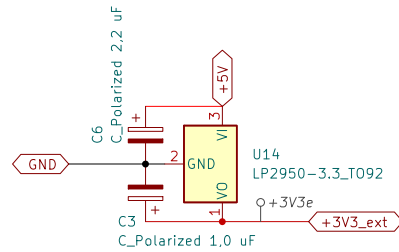
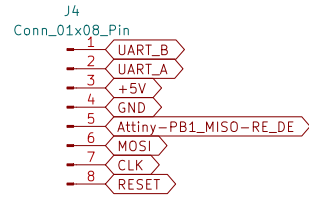
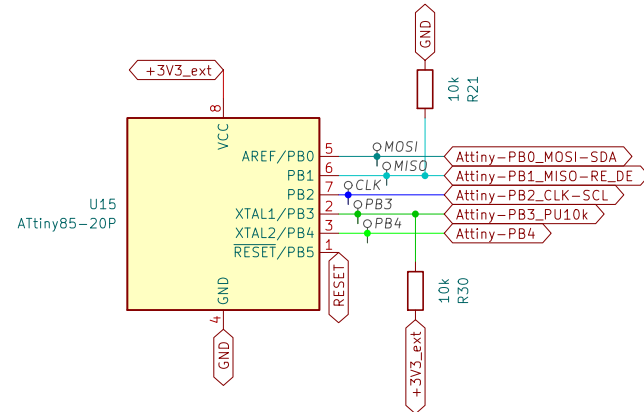




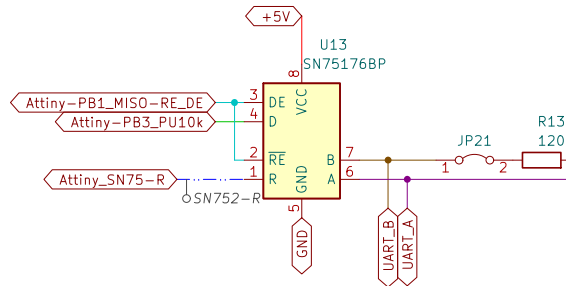
Spannungsversorgung
Umsetzung 5V zu 3V3 mit LDO



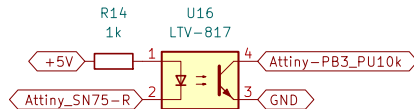
Attiny zur Steuerung
Auslesen des GY-BME280 Board über I2C
Datentransfer über UART mit Pi-Board (mittels SN75176)



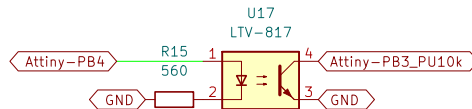
SN75176 Client – auf Attiny-Board
Saubere Pegel an RE/DE über PB1 mit Pull-down (MISO außer Betrieb hochohmig)



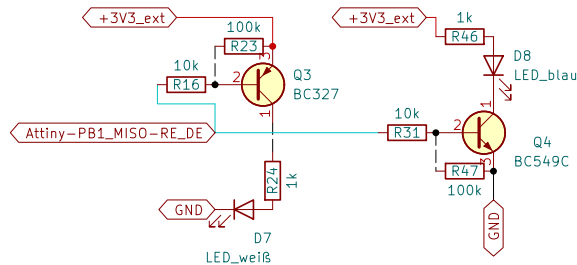
Optokoppler für das Empfangen von Daten
Attiny-PB3 – empfängt die Daten vom BUS
Anfrage von Pi
HIGH/LOW – Twist durch Optokoppler



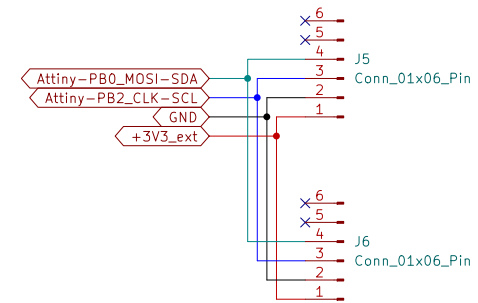
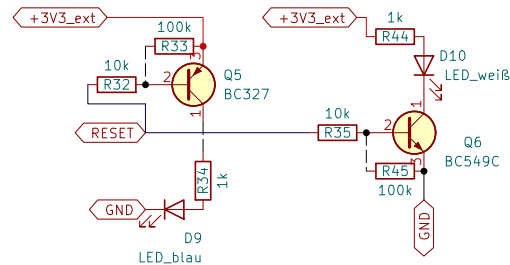
Optokoppler für das Senden von Daten
Attiny-PB4 – sendet Daten zum BUS
nach Umschaltung SN75 in Sende-Status
HIGH/LOW – Twist durch Optokoppler



Optische Anzeige auf den Attiny-Board für Senden/Empfang
LED weiß leuchtet – SN75 ist auf Empfangen-Status PB1=LOW(GND)
LED blau leuchtet – SN75 ist auf Senden-Status PB1=HIGH(3V3)



Optische Anzeige auf den Attiny-Board für Zustand Attiny
LED weiß leuchtet – Attiny arbeitet RESET=HIGH(3V3)
LED blau leuchtet – Attiny ist im Programmier-Status RESET=LOW(GND)



Sheet: /Attiny-BME-Client/
File: ABC.kicad_sch

Title:

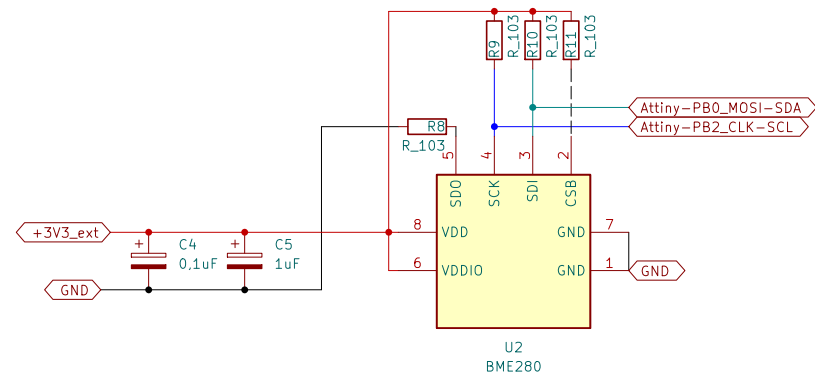
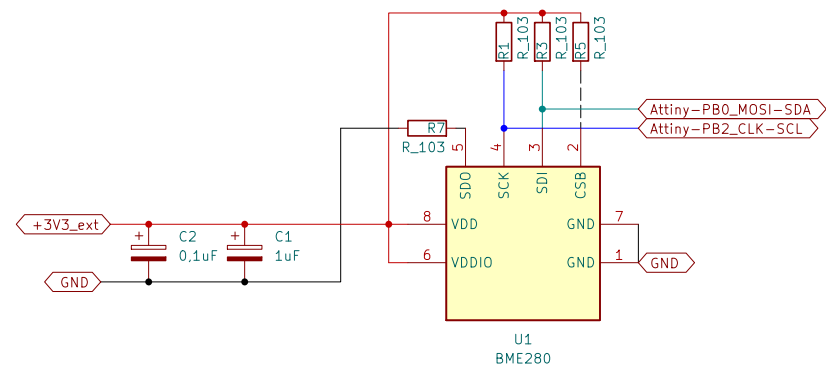
Size: A4

Date:

Rev:

KiCad E.D.A. kicad 7.0.10

Id: 3/4



Rev:
Id: 4/4